

Implementation of an 8051 Emulator on Arduino

8051仿真器在Arduino上的實現

指導教授: 呂仁碩教授 組別: A306 組員姓名: 陳冠誌 張景哲 郭榮為 林政緯

Abstract

本專題旨在使用 Arduino 電路板模擬 8051 微控制器的運作，以實現在接收相同輸入指令 (hex file) 時產生相同的輸出結果，成功地將 Arduino 解讀輸入的 hex file 並執行相應的指令。8051 微控制器是一種 8 位元單晶片微控制器，具有 8 位元的 data bus 和 16 位元的 address bus。它有 4KB 的 read-only-memory 儲存器和 128 位元的內部隨機存取儲存器 (RAM) 組織，以及定時器/計數器、serial port 和 4 個通用並行口輸入/輸出端口，以及五個中斷源的中斷控制邏輯。

本專題的研究方法主要分為五個階段。首先是閱讀 Intel 的公開 8051 規格書以及其他資料，瞭解 8051 的硬體規格、指令集、I/O 等基本知識。接著透過閱讀 Emux51 的 open source code，初步了解用 C code 模擬 8051 的方法，並試圖理解作者的設計。然後在 PC 上驗證並修改 C code，確認指令能正確執行，並觀察變數之數值與輸入的 instructions 之間的關係，確認模擬行為與真實的 8051 一致。接著將 c code 移植至 Arduino 平台，由於 Arduino 不支援某些 c99 的 library 或語法，我們得透過 Arduino 平台的函式庫去達成與 C 相同的功能。最後，透過基本 I/O 驗證模擬器，連接 8051 模擬器與 Arduino 的真實 I/O，在輸入 HEX 檔後觀察與 Arduino 連接的模組是否有照我們所預期執行。

本研究成功地實現了在 Arduino 上模擬 8051 微控制器的運作，並且能夠成功地解讀輸入的 hex file 並執行相應的指令。

對於 8051 板，燒錄時 HEX 檔就是其輸入，因此模擬器的輸入也設置成 HEX 檔做完全的模擬。在 coding 前必須先理解 HEX 檔的格式，以下圖的 HEX 檔為例：所有數值直接是 16 進位，8051 會將其中的 instruction 及 data 存進 code memory。以一行為單位，前兩個數值代表 size，即該行所有 instruction 與 data 所占 code memory 的 byte 數，例如第一行 "10" 代表占 16 bytes code memory。size 後的四個數字代表 offset，即 code memory 以使用的 bytes 數，例如第二行 "0010" 代表 code memory 已存過 16 bytes。offset 後兩位是 type，type 是 0 代表尚未結束，type 1 代表讀到最後一行。Type 後到最尾兩個數值前就是 instruction 和 data，也就是要存進 code memory 裡的資料。最後兩個數值是除錯碼。透過以上對 HEX 檔的理解就可以大致設計出 load_hex，我們使用 while 迴圈一行一行讀 HEX 檔，下一行的 sscanf 擷取 size、offset、type。type 是 0 (case 0) 就執行將資料存進 code memory 的行為，type 是 1 (case 1) 就跳出迴圈。

```
:10000000D290C291110EC290D291110E80F278C896
:03001000D8FE22F5
:00000001FF
```

Research Methodology

本專題大致可分成五個階段：

(1) 研究 8051 的架構、指令集、I/O 等等，先對 8051 有基本的了解：

藉由閱讀 Intel 的公開 8051 規格書以及其他資料，了解這顆晶片的硬體規格，例如 Timer、Interrupt、I/O、program memory、instruction set 等等，這些是實現模擬所要具備的基本知識。

(2) 閱讀 Emux51 open source code

透過網路上的 open source，初步了解用 C code 模擬 8051 的方法，試圖理解作者設計的巧思。

(3) 在 PC 上驗證與修改 C code，確認指令能正確執行

由於原設計不完全符合我們的需求，因此更改部分的程式。並透過觀察變數之數值與輸入的 instructions 之間的關係，確認模擬行為與真實的 8051 一致。

(4) 將 c code 移入至 Arduino 平台

由於 Arduino 不支援某些 c99 的 library 或語法，我們得透過 Arduino 平台 (Arduino IDE) 的函式庫去達成與 C 相同的功能。

(5) 透過基本 I/O 驗證模擬器

有鑑於前面只有在 PC 上執行，所以不能算完全的模擬。我們透過連接 8051 模擬器與 Arduino 的真實 I/O，在輸入 HEX 檔後觀察與 Arduino 連接的模組是否有照我們所預期執行。

Implemented on Arduino and run

Arduino 的語言跟 C 十分的相近，因此我們的下一步就是將成功的 C code 模擬器移植進來。再類推一些相似但語法不同的函式如 printf & Serial.print 後，我們便開始設計我們的 input output。在 output 端就是盡可能的將 8051 板子上的 port 和 Arduino 作對應，目標讓 Arduino 板在接收到 8051 適用的輸入 (這邊是用 .HEX) 時，能表現出和 8051 一樣的输出結果。而輸入的部分，我們的設計是把原本要餵給 8051 的 HEX file 複製進 Arduino IDE 裡的 Serial Monitor 中讓 Arduino 讀。輸入並按下 enter 後，指令就會被存進 code_memory 然後開始執行我們前面在 C 部分提到的工作。

最終成果演示：

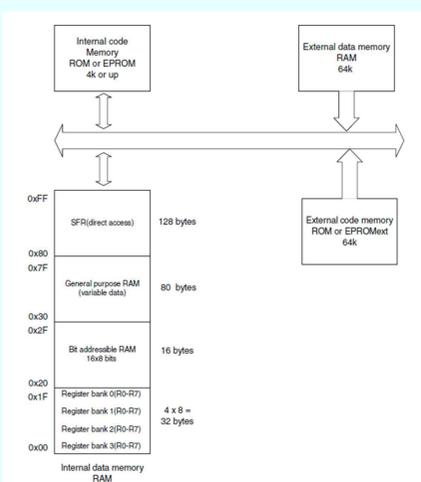
Input code (in assembly and hex):

```
1 MOV A, #00011111; put pattern for 1 on display
2 CLR A;
3 SETB P1.4;
4 CLR P1.3;
5 CLR P1.4;
6 CLR P1.5;
7 CALL delay;
8 MOV A, #00011111; put pattern for 2 on display
9 CLR A;
10 SETB P1.4;
11 CLR P1.3;
12 CLR P1.4;
13 CLR P1.5;
14 CALL delay;
15 MOV A, #00011111; put pattern for 3 on display
16 CLR A;
17 SETB P1.4;
18 CLR P1.3;
19 CLR P1.4;
20 CLR P1.5;
21 CALL delay;
22 MOV A, #00011111; put pattern for 4 on display
23 CLR A;
24 SETB P1.4;
25 CLR P1.3;
26 CLR P1.4;
27 CLR P1.5;
28 CALL delay;
29 JMP $;
30 END;
31
```

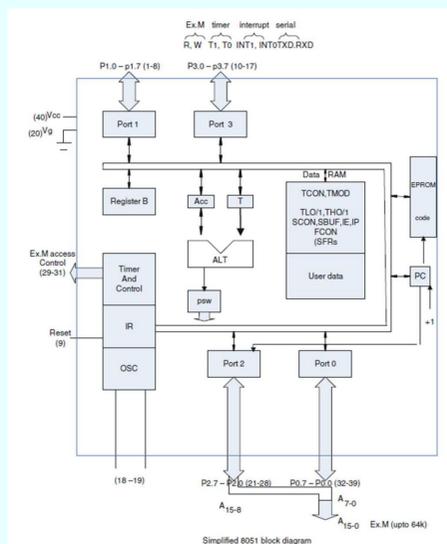
```
:100000007580AFC290D291D292C293C294C2951120
:1000100066116611661166116675801FC290D291D5
:10002000D293C292C293C295116611661166116668E
:100030001166758027C290D291C292D294C293C2A7
:10004000951166116611661166758007D2906A
:10005000D291D295C293C294C29211661166116672
:0B00600011661166809A78C8D8FE2255
:00000001FF
```

Experimental Results

8051 structure:



8051 simplified block diagram:



為了做出一個合格的 8051 模擬器，我們也需完整的模擬出 8051 的內部記憶體。在參考 8051 的規格書後，我們宣告了三個 array 作為記憶體的模擬。

我們接著要開始設計可以模擬此 Block Diagram 的函式。因為全部 function 太多，所以挑出一個來解釋。

以 OpCode 0x74 的 instruction 為例，在 8051 上的指令是 MOV A, #data，轉換成 C 之後，變成以下程式碼。這個指令是把 #data 的值傳入 accumulator 中，我們首先要從 code memory 中讀到 OpCode 來呼叫這個函式，最後寫進 accumulator 中，PC+2 代表這 instruction 前面提過的 code_memory array 是我們拿來放 input hex 檔的地方，也就是待執行的指令。佔兩個 bytes，為了讓全部的指令能照順序好好執行，全域變數 PC 扮演重要角色。

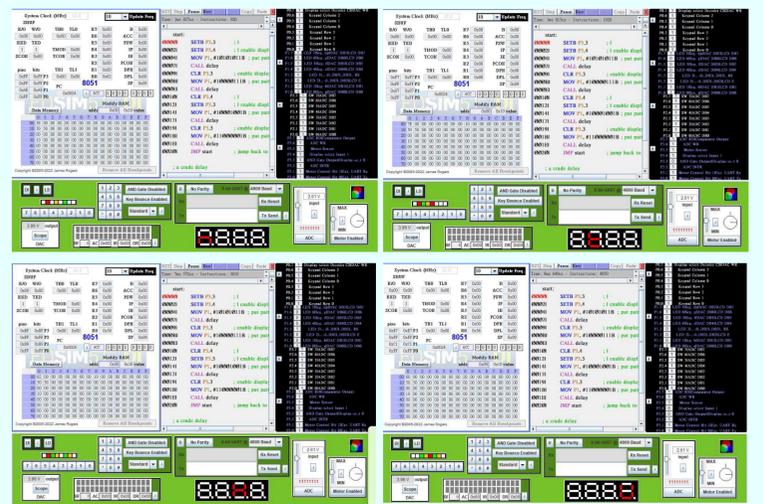
```
#define CODE_LENGTH 64*1024
#define DATA_LENGTH 128
/* 64K code memory */
unsigned char code_memory[CODE_LENGTH];
/* 128B data memory */
unsigned char data_memory[DATA_LENGTH];
unsigned char sfr_memory[DATA_LENGTH];

void mov_a_imm8(unsigned short idx)
{
    unsigned char data;
    data=read_code(idx+1);
    write_Acc(data);
    PC+=2;
}

void write_Acc(char data)
{
    sfr_memory[Acc]=data;
}

unsigned char read_code(unsigned short addr)
{
    return(code_memory[addr]);
}
```

Performance in 8051 online-simulator:



Our Arduino-8051 simulator:

